

Thermodynamique des systèmes ouverts

P1 – Chapitre 6

I. Définition des grandeurs massiques

$$u = \frac{U}{m} \quad \left| \quad e = e_c + e_p + u \quad \left| \quad e_c = \frac{v^2}{2} \quad \left| \quad e_p = gz \quad \left| \quad h = u + \frac{P}{\mu} \quad \left| \quad P = \mu r T \quad \left| \quad r = \frac{R}{M} \right. \right. \right. \right.$$

II. Bilans

Bilan de	Equation
Masse	$\frac{dM}{dt} = D_{me} - D_{ms} \quad \boxed{D_m = \mu S v}$ <p>D_m (kg. s⁻¹) : débit massique</p>
Energie	$\frac{dE}{dt} = \left(e_e + \frac{P_e}{\mu_e} \right) D_{me} - \left(e_s + \frac{P_s}{\mu_s} \right) D_{ms} + \mathcal{P}_u + \mathcal{P}_{th}$ $\frac{dE}{dt} = \left(\frac{v_e^2}{2} + gz_e + h_e \right) D_{me} - \left(\frac{v_s^2}{2} + gz_s + h_s \right) D_{ms} + \mathcal{P}_u + \mathcal{P}_{th}$
Entropie	$\frac{dS}{dt} = s_e D_{me} - s_s D_{ms} + \frac{\mathcal{P}_{th}}{T_a} + \frac{\delta S^p}{dt}$
Quantité de mouvement	$\frac{d\vec{p}}{dt} = \vec{v}_e D_{me} - \vec{v}_s D_{ms} + \vec{F}_{ext}$

Si x est en régime permanent, $\frac{dx}{dt} = 0$